

PROBLEMA 2

Quadro dei dati

Temperatura del fluido

Valor continuo $T_m < 50$ C da misurare; ha variazioni solo su tempi lunghi >50 s

Oscillazione a $f_0 = 1$ Hz con ampiezza $T_0 < 1$ C da misurare; ha variazioni solo su tempi lunghi >50 s

Termoresistenze Pt100

Valore di riferimento $R_S = 100\Omega$ a $T=0$ C

Coeff. di temperatura $\alpha = 3,9 \cdot 10^{-3} / ^\circ\text{C}$

Potenza dissipata $P_d < 40\mu\text{W}$

Preamplificatore differenziale

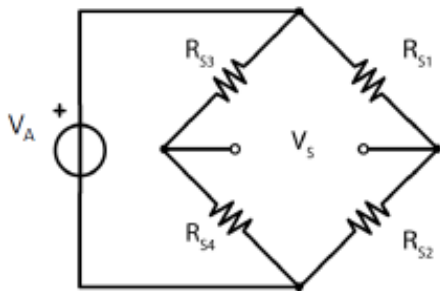
Limite di banda $f_{pa} = 10$ MHz

densità di rumore

$S_v^{1/2} = 80$ nV/Hz^{1/2} bianca (unilatera) più componente 1/f con $f_c = 100$ kHz

$S_i^{1/2} = 1$ pA/Hz^{1/2} bianca (unilatera) più componente 1/f con $f_c = 100$ kHz

(A) Configurazione e fattore di conversione con tensione di alimentazione continua



Configurazione a ponte di Wheatstone con 4 termoresistenze identiche di cui una (R_{S2}) a contatto del fluido alla temperatura T da misurare e le altre (R_{S1} , R_{S3} , R_{S4}) alla temperatura T_R di riferimento (alla quale $R_{S1}=R_{S2}=R_{S3}=R_{S4}=R_S=100\Omega$). Per semplicità consideriamo $T_R = 0$ C (in realtà si usano spesso altri valori di uso più agevole). Con alimentazione continua V_A la potenza dissipata in un sensore è

$$\left(\frac{V_A}{2}\right)^2 \frac{1}{R_S} < P_{d\max} = 40\mu W \quad \text{e pertanto occorre} \quad V_A < 2\sqrt{P_{d\max} R_S} = 126mV$$

Scegliamo $V_A = 120 mV$.

Una differenza $\Delta T = T - T_R = T$ provoca una variazione di resistenza $\Delta R_{S2} = \alpha R_S \Delta T = \alpha R_S T$ e quindi tensione di uscita (sbilanciamento) del ponte

$$V_S = \frac{V_A}{4} \cdot \frac{\Delta R_S}{R_S} = \frac{V_A}{4} \cdot \alpha \Delta T = \frac{V_A}{4} \cdot \alpha T$$

con fattore di trasduzione

$$\frac{dV_S}{dT} = \frac{V_A}{4} \cdot \alpha = 117\mu V / C$$

Il ponte presenta al preamplificatore differenziale una bassa resistenza di sorgente $R_S = 100\Omega$, il contributo del rumore di corrente risulta trascurabile rispetto a quello di tensione

$$R_S^2 S_i = 10^{-20} V^2 / Hz \ll S_v = 6,4 \cdot 10^{-15} V^2 / Hz$$

$$S_T = S_v + R_S^2 S_i \approx S_v$$

(B) Filtraggi e misure con tensione di alimentazione continua

Per misurare separatamente la continua e la oscillazione utilizziamo l'uscita del preamp collegandola in parallelo a due diversi apparati.

B1) Segnale continuo V_m corrispondente a T_m

Usiamo un filtraggio passabasso per limitare il rumore bianco e il contributo del segnale oscillante, con tempo di media T_F (reciproco della banda) breve rispetto al tempo (50 s) in cui si ha variazione di T_m

$$T_F = 5s \ll 50s$$

Un passabasso a parametri costanti con lunga $RC = T_F = 5s$ (polo a $f_F = 1/2\pi T_F = 0,03 Hz$) non è di pratico uso; inoltre attenua il segnale oscillante a $f_0 = 1Hz$ solo di un fattore $f_F / f_0 \approx 1/30$. Un Gated Integrator (GI) è più facile da realizzare e permette di cancellare il segnale oscillante sfruttando gli zeri della sua funzione peso. Utilizziamo GI con durata $T_F = 5s$ che ha uno zero a $f_0 = 1Hz$ e banda di rumore

$$f_s = 1/2T_F = 0,1Hz.$$

Occorre inserire anche un filtraggio passalto (prima del GI!) per limitare il contributo del rumore 1/f. Un passalto CR a parametri costanti non va bene perchè eliminerebbe il segnale continuo V_m da misurare. Possiamo invece effettuare un azzeramento della linea di base del preamplificatore ogni 20 min, cioè ogni 1200s, equivalente a filtraggio passa-alto con $CR \approx 1200s$ e quindi con frequenza di taglio passa-alto

$$f_i = 1 / 2\pi \cdot 1200 \approx 0,00015 \text{ Hz} = 150\mu\text{Hz}$$

I contributi del rumore bianco e del rumore 1/f sono

$$\sqrt{n_B^2} = S_v^{1/2} \sqrt{f_S - f_i} \approx S_v^{1/2} f_S^{1/2} = 25,3nV$$

$$\sqrt{n_f^2} = S_v^{1/2} f_C^{1/2} \sqrt{\ln\left(\frac{f_S}{f_i}\right)} \approx 64,5\mu V$$

Il rumore 1/f è largamente dominante, il rumore bianco è trascurabile

$$\sqrt{n_T^2} = \sqrt{n_B^2 + n_f^2} \approx \sqrt{n_f^2} = 64,5\mu V$$

Il minimo segnale misurabile è $\Delta V_{m,\min} = \sqrt{n_T^2} = 64,5\mu V$ e la corrispondente minima variazione di T_m è

$$\Delta T_{m,\min} = \frac{\Delta V_{m,\min}}{\frac{dV_s}{dT}} = 0,55 C$$

Questa misura risulta scadente: la sensibilità non sarebbe adeguata nemmeno per un termometro da usare per misurare la febbre a una persona!

B2) Segnale oscillante V_o corrispondente a T_o

Alla frequenza $f_o = 1\text{Hz}$ la densità spettrale efficace $S_{f_o}^{1/2}$ del rumore 1/f è molto più elevata del rumore bianco, che al confronto risulta trascurabile

$$S_{f_o}^{1/2} = S_f^{1/2}(f_o) = S_v^{1/2} \sqrt{\frac{f_C}{f_o}} = 25,3\mu V / \sqrt{\text{Hz}}$$

Per limitare il rumore occorre un filtraggio che utilizzi solo una banda stretta attorno a $f_o = 1\text{Hz}$. A questa bassa frequenza la qualità dei filtri risonanti a parametri costanti è poco soddisfacente, ma si può utilizzare bene un lock-in amplifier (LIA). Come riferimento per il LIA usiamo il segnale ausiliario

sincrono che indica la frequenza f_0 e la fase del segnale oscillante di cui si vuol misurare l'ampiezza V_o . Come già visto in (B1) per la misura del segnale continuo, il filtro passabasso del LIA va dimensionato in modo che effettui una media su un tempo T_F (reciproco della banda) breve rispetto al tempo (>50 s) in cui si hanno variazioni di T_o , cioè abbia un limite di banda passa-basso $f_F > 0,02$ Hz. Possiamo scegliere un valore eguale a quello del passabasso visto in (B1):

$$f_F = 0,1 \text{ Hz}$$

Il rapporto $(S/N)^2$ ottenuto con il LIA è il rapporto tra la potenza del segnale

$$P_s = \frac{V_o^2}{2}$$

e la parte in fase con il segnale (cioè metà del totale) della potenza di rumore entro la banda $2f_F$ del LIA

$$P_n = \frac{S_{f_0} 2f_F}{2} = S_{f_0} f_F$$

Pertanto

$$\frac{S}{N} = \frac{V_o}{\sqrt{2 S_{f_0} f_F}} = \frac{V_o}{S_{f_0}^{1/2} \sqrt{2} f_F}$$

Il minimo misurabile è

$$\Delta V_{o,\min} = S_{f_0}^{1/2} \sqrt{2} f_F = 11,3 \mu V$$

e la corrispondente minima variazione di T_o è

$$\Delta T_{o,\min} = \frac{\Delta V_{o,\min}}{\frac{dV_s}{dT}} \approx 0,1 \text{ C}$$

Nella misura dell'oscillazione di temperatura la sensibilità è un po' migliore, ma risulta ancora piuttosto scarsa.

(C) Configurazione e fattore di conversione con tensione di alimentazione alternata

Si usa una configurazione a ponte di Wheatstone uguale a quella vista in (A), ma con tensione di alimentazione alternata di ampiezza V_B e frequenza f_B da decidere. La potenza dissipata in un sensore è

$$\frac{1}{2} \left(\frac{V_B}{2} \right)^2 \frac{1}{R_s} < P_{d\max} = 40 \mu W \quad \text{e pertanto occorre} \quad V_B < 2 \sqrt{2 P_{d\max} R_s} = 179 mV$$

Scegliamo

$$V_A = 175 \text{ mV}$$

con il vantaggio di ottenere un fattore di trasduzione corrispondentemente migliorato

$$\frac{dV_S}{dT} = \frac{V_A}{4} \cdot \alpha = 170 \mu\text{V} / \text{C}$$

Principale vantaggio della alimentazione alternata è però quello di spostare il segnale ad una frequenza f_B elevata, alla quale si confronta con una densità spettrale del rumore $1/f$ minore di quella incontrata alle frequenze basse proprie dell'andamento della temperatura nel tempo (come visto in B). I migliori risultati si ottengono riuscendo ad arrivare a $f_B \gg f_C$, cioè ad una frequenza alla quale la densità spettrale del rumore $1/f$ è minore (o addirittura trascurabile) rispetto a quella del rumore bianco. Un vantaggio minore si ottiene arrivando a frequenza meno elevata $f_B < f_C$, dato che comunque il rumore $1/f$ diminuisce al crescere della frequenza.

Nel nostro caso abbiamo $f_C = 100\text{kHz}$ e la larga banda del preamplificatore (banda $f_{pa} = 10 \text{ MHz}$) consente di utilizzare una f_B elevata. Scegliamo

$$f_B = 1\text{MHz}.$$

(D) Filtraggi e misure con tensione di alimentazione alternata

Con alimentazione in alternata i segnali di temperatura non vengono più semplicemente convertiti in segnali elettrici con lo stesso andamento nel tempo. Essi vengono convertiti in segnali elettrici modulati in ampiezza con portante a frequenza f_B . Pertanto i segnali all'ingresso del preamplificatore si confrontano con lo spettro di rumore intorno alla frequenza f_B , alla quale la componente $1/f$ è trascurabile e occorre tener conto solo della componente bianca.

Utilizziamo un lock-in amplifier (LIA-2) per trattare i segnali modulati provenienti dal preamplificatore e riportarli in banda base, usando la tensione di alimentazione V_B alla frequenza f_B come segnale di riferimento

Il filtro passabasso (LPF) del LIA-2 deve avere limite di banda f_L sufficiente per passare i segnali da misurare trasdotti riportati in banda base. La frequenza più elevata è quella del segnale oscillante a frequenza $f_0 = 1\text{Hz}$, quindi occorre $f_L \gg f_0 = 1\text{Hz}$ e perciò scegliamo

$$f_L = 10 \text{ Hz}$$

Indicando con $V_S = V_m + V_o$ il segnale complessivo composto da continua e oscillazione, all'uscita del LPF del LIA-2 si ha un rapporto (S/N)

$$\frac{S}{N} = \frac{V_S}{\sqrt{2S_v f_L}} = \frac{V_S}{\sqrt{2S_v} \sqrt{f_L}}$$

Dunque all'uscita dal LIA-2 troviamo riportati in banda base:

- il segnale continuo con ampiezza V_o
- il segnale oscillante a frequenza f_o con ampiezza V_m
- il rumore con densità spettrale bianca $S_{vL} = 2S_v$ limitata entro la banda f_L del LPF

e all'uscita del LIA-2 si confronta con il segnale $V_S = V_m + V_o$ un rumore di valore efficace

$$\sqrt{n_L^2} = S_{vL}^{1/2} \sqrt{f_L} = S_v^{1/2} \sqrt{2} \sqrt{f_L} = 358 \text{ nV}$$

che corrisponde a un errore di temperatura T

$$\sqrt{\sigma_T^2} = \frac{\sqrt{n_L^2}}{\frac{dV_S}{dT}} = 2,1 \cdot 10^{-3} \text{ C}$$

In sintesi, se confrontiamo l'uscita del LIA-2 in questo caso con l'uscita del preamplificatore collegato al ponte di Wheatstone con alimentazione continua vista nella sezione B vediamo gli stessi segnali, ma accompagnati da rumore molto minore, privo di componente 1/f e quindi la sensibilità nella misura di temperatura risulta nettamente migliore.

Per misurare separatamente il segnale continuo V_o e l'oscillazione V_m trattiamo l'uscita del LIA-2 con gli stessi filtri che abbiamo utilizzato nella sezione (B) per trattare l'uscita del preamplificatore. Questi filtri permettono di migliorare ulteriormente il S/N.

D1) Segnale continuo V_m corrispondente a T_m

Usiamo GI come nella sezione (B1): durata $T_F = 5\text{s}$ che dà peso zero a $f_o=1\text{Hz}$ e banda di filtraggio del rumore

$$f_S = 1/2T_F = 0,1\text{Hz}.$$

Il valore efficace del rumore risulta ora

$$\sqrt{n_B^2} = S_v^{1/2} \sqrt{2} \sqrt{f_S} = 35,8 nV$$

e il segnale minimo così misurabile

$$\Delta V_{m,\min} = \sqrt{n_B^2} = 35,8 nV$$

corrisponde a una variazione di temperatura

$$\Delta T_{m,\min} = \frac{\Delta V_{m,\min}}{\frac{dV_s}{dT}} = 2,1 \cdot 10^{-4} C$$

D2) Segnale oscillante V_o corrispondente a T_o

Filtriamo l'uscita del LIA-2 con un altro lock-in amplifier (LIA-3) avente le stesse caratteristiche del LIA visto nella sezione (B2) e utilizzando come riferimento anche in questo caso il segnale ausiliario sincrono all'oscillazione T_o fornito dall'apparato. Per il filtro passabasso del LIA-3 valgono le considerazioni fatte in (B2) e quindi utilizziamo lo stesso limite di banda f_F

$$f_F = 0,1 Hz$$

Pertanto

$$\frac{S}{N} = \frac{V_o}{\sqrt{2 \cdot 2 S_v f_F}} = \frac{V_o}{2 S_v^{1/2} \sqrt{f_F}}$$

il minimo misurabile è

$$\Delta V_{o,\min} = 2 S_v^{1/2} \sqrt{f_F} = 35,8 nV$$

e la corrispondente minima variazione di T_o è

$$\Delta T_{o,\min} = \frac{\Delta V_{o,\min}}{\frac{dV_s}{dT}} = 2,1 \cdot 10^{-4} C$$